

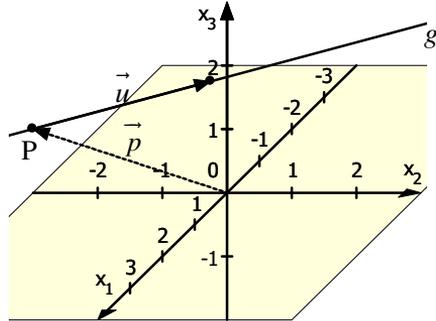
2. Geraden

2.1 Geradengleichungen in Parameterform

Die Punkt-Richtungs-Form:

$$g: \vec{x} = \vec{p} + r \cdot \vec{u} \quad (\text{mit } r \in \mathbb{R})$$

- \vec{p} : Stützvektor (Ortsvektor des Stützpunktes P)
- \vec{u} : Richtungsvektor
- r : Parameter (mit $r \in \mathbb{R}$)



Beispiel: $g: \vec{x} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} -0,5 \\ 2,5 \\ 0,5 \end{pmatrix}$ (mit $r \in \mathbb{R}$)

Spezielle Geraden: z.B. x_1 -Achse: $\vec{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$; x_3 -Achse: $\vec{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Elementare Aufgabenstellungen

• Geradenpunkte ermitteln

Beispiel: Bestimmung eines Punktes auf $g: \vec{x} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} -0,5 \\ 2,5 \\ 0,5 \end{pmatrix}$ (mit $r \in \mathbb{R}$).

Einsetzen eines beliebigen Wertes für r (z.B. $r = 2$):

$$\vec{OD} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} -0,5 \\ 2,5 \\ 0,5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \rightarrow D(1|3|3).$$

• Überprüfen, ob ein Punkt auf einer Geraden liegt (Punktprobe)

Beispiel: Liegt $Q(0|8|4)$ auf der Geraden $g: \vec{x} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} -0,5 \\ 2,5 \\ 0,5 \end{pmatrix}$ (mit $r \in \mathbb{R}$)?

Der Ortsvektor von Q wird für \vec{x} eingesetzt, man erhält ein LGS.

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 8 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} -0,5 \\ 2,5 \\ 0,5 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{array}{l} 0 = 2 - 0,5r \Leftrightarrow r = 4 \\ 8 = -2 + 2,5r \Leftrightarrow r = 4 \\ 4 = 2 + 0,5r \Leftrightarrow r = 4 \end{array}$$

LGS ist eindeutig lösbar, somit liegt Q auf der Geraden.

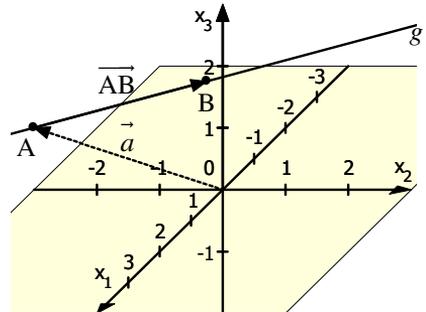
(Bei verschiedenen Ergebnissen für r (Widerspruch) liegt der Punkt nicht auf der Geraden.)

• **Aufstellen einer Geradengleichung aus zwei Punkten**

Zwei-Punkte-Form:

$g: \vec{x} = \vec{OA} + r \cdot \vec{AB}$ (mit $r \in \mathbb{R}$)

- $\vec{OA} = \vec{a}$, der Ortsvektor des Punktes A, wird als Stützvektor verwendet
- $\vec{AB} = \vec{b} - \vec{a}$, der Verbindungsvektor der Punkte A und B, bildet den Richtungsvektor
- r : Parameter (mit $r \in \mathbb{R}$)



Beispiel: Gerade durch A(2|-2|2) und B(1,5|0,5|2,5).

$$g: \vec{x} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 1,5-2 \\ 0,5-(-2) \\ 2,5-2 \end{pmatrix} \Leftrightarrow g: \vec{x} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} -0,5 \\ 2,5 \\ 0,5 \end{pmatrix} \quad (\text{mit } r \in \mathbb{R})$$

Hinweis: Die Gleichung einer Geraden ist nicht eindeutig. Durch „Vertauschen“ der Punkte erhält man eine „zahlenmäßig andere“ Gleichung (derselben Geraden):

$$g: \vec{x} = \begin{pmatrix} 1,5 \\ 0,5 \\ 2,5 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 0,5 \\ -2,5 \\ -0,5 \end{pmatrix} \quad (\text{mit } r \in \mathbb{R})$$

• **Spurpunkte ermitteln (Schnittpunkte einer Geraden mit den Koordinatenebenen)**

Beispiel: Berechnen des Schnittpunktes von $g: \vec{x} = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}$ mit der x_2, x_3 -Ebene.

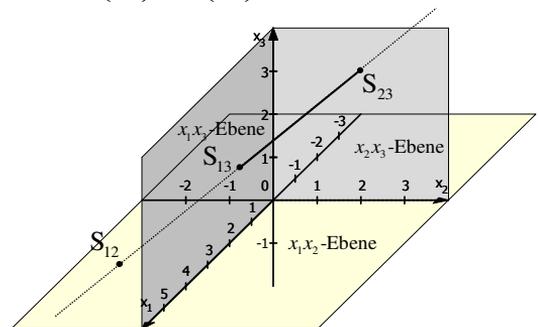
Da der gesuchte Schnittpunkt in der x_2, x_3 -Ebene liegt, hat seine x_1 -Koordinate den Wert 0

$S_{x_2, x_3} (0 | \dots | \dots)$.

Dies wird in die Geradengleichung für x_1 eingesetzt: $0 = 3 - 3r \rightarrow r = 1$.

Nun wird $r = 1$ eingesetzt:

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \Rightarrow S_{23} (0 | 2 | 3)$$



Beachten Sie: Für den Schnittpunkt mit der $\left. \begin{matrix} x_1, x_2\text{-Ebene} \\ x_1, x_3\text{-Ebene} \\ x_2, x_3\text{-Ebene} \end{matrix} \right\}$ wird $\left. \begin{matrix} x_3 = 0 \\ x_2 = 0 \\ x_1 = 0 \end{matrix} \right\}$ gesetzt.

2.2 Gegenseitige Lage von Geraden

Beispiel 1

$$g: \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ -5 \\ 5 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ und } h: \vec{x} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 9 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

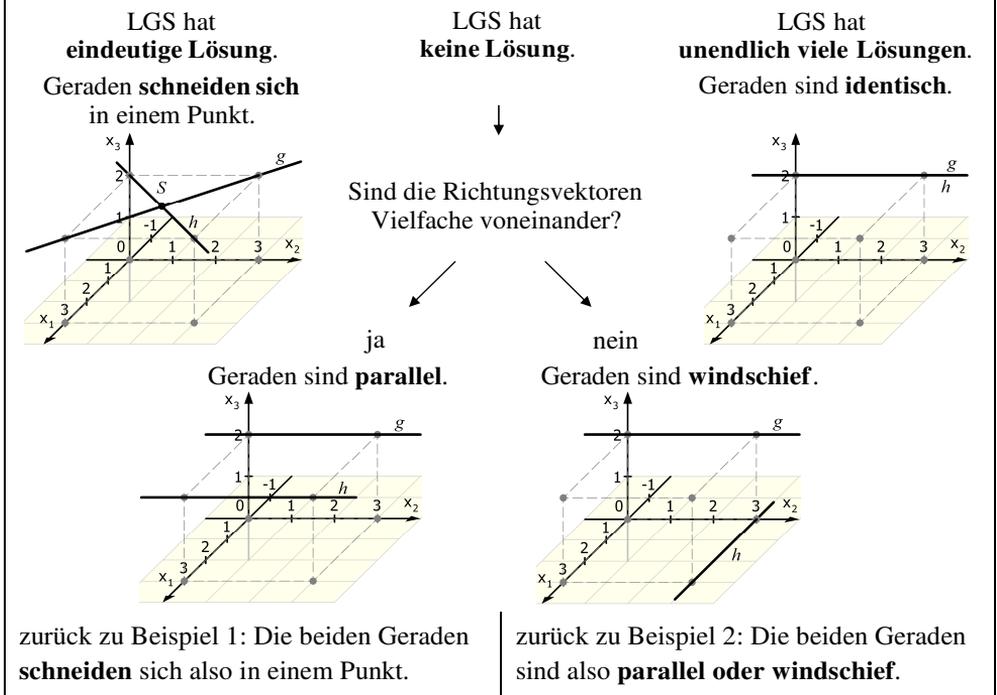
Beispiel 2

$$g: \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ und } h: \vec{x} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 8 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Vorgehen

Schritt 1: Gleichsetzen.	
$\begin{pmatrix} 1 \\ -5 \\ 5 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 9 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 8 \\ 4 \end{pmatrix}$
Schritt 2: LGS in r und s ordnen.	
$\begin{array}{rcl} 1 + 2r = 3 + s & & 2r - s = 2 \quad (1) \\ -5 + r = 1 + 3s & \Leftrightarrow & r - 3s = 6 \quad (2) \\ 5 + r = 9 + 2s & & r - 2s = 4 \quad (3) \end{array}$	$\begin{array}{rcl} 1 + r = 2 + 4s & & r - 4s = 1 \quad (1) \\ 2 + 2r = 2 + 8s & \Leftrightarrow & 2r - 8s = 0 \quad (2) \\ 0 + r = 2 + 4s & & r - 4s = 2 \quad (3) \end{array}$
Schritt 3: LGS aus zwei (beliebig) ausgewählten Gleichungen mit dem Gauß-Verfahren lösen. Mit der Lösung dann eine Probe in der verbliebenen Gleichung durchführen.	
<p>LGS aus den Gleichungen (2) und (3):</p> $\left(\begin{array}{cc c} 1 & -3 & 6 \\ 1 & -2 & 4 \end{array} \right) \begin{array}{l} \downarrow - \\ \downarrow - \end{array}$ $\left(\begin{array}{cc c} 1 & -3 & 6 \\ 0 & -1 & 2 \end{array} \right)$ <p>Man erhält $s = -2$.</p> <p>Einsetzen: $r - 3 \cdot (-2) = 6 \Leftrightarrow r = 0$.</p> <p>Probe in (1): $2 \cdot 0 - (-2) = 2 \Leftrightarrow 2 = 2$</p> <p>Das LGS hat also eine eindeutige Lösung.</p>	<p>LGS aus den Gleichungen (1) und (3):</p> $\left(\begin{array}{cc c} 1 & -4 & 1 \\ 1 & -4 & 2 \end{array} \right) \begin{array}{l} \downarrow - \\ \downarrow - \end{array}$ $\left(\begin{array}{cc c} 1 & -3 & 6 \\ 0 & 0 & -1 \end{array} \right)$ <p>$(0 = -1 \text{ Widerspruch})$</p> <p>Das LGS hat also keine Lösung.</p>

Schritt 4: Interpretation anhand der nachfolgenden Übersicht.



Eventuell Schritt 5: Ergebnisabhängige weitere Berechnungen.

Berechnung der Koordinaten des
Schnittpunktes durch Einsetzen von
 $r = 0$ in g (oder $s = -2$ in h):

$$\vec{OS} = \begin{pmatrix} 1 \\ -5 \\ 5 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -5 \\ 5 \end{pmatrix} \rightarrow S(1|-5|5)$$

Es gilt: $\begin{pmatrix} 4 \\ 8 \\ 4 \end{pmatrix} = 4 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$

Die beiden Richtungsvektoren sind
(skalare) **Vielfache** voneinander. Somit
liegen die Geraden **parallel** zueinander.

„Abkürzung“

Wird gleich zu Beginn erkannt, dass die **Richtungsvektoren Vielfache** voneinander sind
(Beispiel 2), so sind die Geraden entweder **parallel** oder **identisch**.

Befindet sich der Stützpunkt der einen Geraden auf der anderen Geraden (**Punktprobe** mit
Stützvektor), so sind die Geraden identisch. Ansonsten sind sie parallel.